## OKY3195-6 CONTROLADOR PARA MOTOR A PASOS A3967SLBT



- GND: Hay tres pines GND (tierra) en el controlador fácil. Todos están conectados en el interior del tablero. Conecta el lado negativo de tu fuente de alimentación, así como de cualquier otra placa que estés usando para conducir el controlador fácil a uno o más de los pines GND.
- 2. M +: esta es la entrada de energía al controlador fácil. Conecta esto al cable de alimentación positivo. Esta debe ser una fuente de alimentación de 6 V a 30 V, 2 a (o más) limpia (ondulación baja).
- 3. A y B: (cuatro pines) Estas son las conexiones del motor. Consulta los siguientes diagramas para saber cómo conectarlos. A y B son las dos bobinas del motor, y pueden cambiar los dos cables por una bobina dada (simplemente revertirá la dirección del motor). Asegúrate de que esta conexión al motor sea sólida, y no a través de un conector que tenga alguna posibilidad de contacto intermitente (que freirá el chip del controlador del motor).
- 4. Paso: debe ser una señal digital de 0 V a 5 V (o de 0 V a 3,3 V si has configurado tu controlador fácil de esa manera). Cada borde ascendente de esta señal hará que se dé un paso (o micropaso).
- 5. DIR (dirección): Esto debe ser una señal digital de 0 V a 5 V (o de 0 V a 3,3 V si has configurado tu controlador fácil). El nivel si esta señal (alta/baja) se muestra en cada borde ascendente del paso para determinar qué dirección tomar el paso (o micropaso).
- 6. Eso es, esas son las únicas señales que necesitas conectar a cualquier cosa. Todos los demás son OPCIONALES: en otras palabras, el controlador fácil los establece a valores predeterminados razonables.
- 7. MS1/MS2: Estas entradas digitales controlan el modo de micropaso. La configuración posible es (MS1/MS2): paso completo (0,0), medio paso (1,0), paso 1/4 (0,1) y paso 1/8 (1,1: predeterminado).
- 8. RST (reinicio): esta señal de entrada normalmente alta restablece el traductor interno y desactiva todos los controladores de salida cuando se baia.
- 9. SLP (sleep): esta señal de entrada normalmente alta minimizará el consumo de energía desactivando los circuitos internos y los controladores de salida cuando sean bajos.
- 10. Habilitación: esta señal de entrada normalmente baja Desactivará todas las salidas cuando se tire alto.
- 11 PFD: este es complejo. Consulta la hoja de datos para obtener más información. Lo hacemos por defecto para reducir el modo de desintegración, pero puedes sobrecargar con tu propio voltaje en este pin. (o rellenando R17)
- 12 5 V Este es un pin de salida que proporcionará 5 V (predeterminado) o 3,3 V del regulador de voltaje, en una pequeña cantidad de corriente (por ejemplo, 50 ma-depende del voltaje de entrada) para encender un circuito que puede necesitar alimentación. Si cortas el puente APWR (SJ1) Entonces puedes usar el pin de 5 V como una entrada VCC para el controlador fácil, alimentándolo con tu propio suministro VCC.

Electrónico	AG Electrónica S.A.P.I. de C.V. República del Salvador N° 20 Segundo Piso Teléfono: 55 5130 - 7210			
ACOTACIÓN: N/A	http://www.agelectronica.com		ESCALA: N/A	REALIZO: ARM
				REV:JMLM
TOLERANCIA: N/A	CONTROLADOR PARA MOTOR A PASOS A3967SLBT			
TOLERANCIA: N/A	Fecha: 15/07/2022	No. Parte: OKY3195-6		

