

HIBRIDO NEMA17

OKY7414-6



Productos
evaluados por
**ingenieros
calificados**



**Garantía y
seguridad** en
cada producto



Experiencia de
compra en la
calidad como
sello distintivo

Descripción

Este motor paso a paso híbrido NEMA 17 tiene un ángulo de paso de 1.8°. Cada fase se alimenta con 1,68A a 2,8V, lo que permite un torque de 5 kg-cm (51 oz-pulgada).

Especificaciones

Parámetro	Descripción
Ángulo de paso	1.8
Aumneto de temperatura	80°C max (corriente nominal, en 2 fases)
Temperatura ambiente	-20°C ~ +50°C
Resistencia de aislamiento	100 MΩ Mín., 500 VCC
Resistencia dieléctrica	500 V CA durante 1 minuto
Juego radial del eje	0,02 Máx. (450 g de carga)
Juego axial del eje	0.08 Máx. (450 g de carga)
Fuerza radial máxima	28N (20 mm desde la brida)
Fuerza axial máxima	10N
Dimensiones	42 x 42 x 40 mm
Torque	5.0 kg.cm

Definición de pines

A+	A-	B+	B-
Negro	Verde	Rojo	Azul

A+ y A- (Fase A): Estos pines se utilizan para conectar la fase A del motor paso a paso. La polaridad correcta es crucial para el funcionamiento adecuado del motor.

B+ y B- (Fase B): Estos pines corresponden a la fase B del motor. Conectados correctamente junto con la fase A, determinan el movimiento y la dirección del motor.

Detalles Adicionales del Conector: El conector híbrido del NEMA 17 a menudo incluye pines adicionales para la detección de posición o retroalimentación del motor, dependiendo de la configuración específica del fabricante o del sistema de control utilizado.

Aplicaciones

Los motores paso a paso se utilizan generalmente en una variedad de aplicaciones donde es deseable un control de posición preciso tales como los siguientes ejemplos:

- Impresoras
- Máquinas CNC
- Impresora 3D / máquinas de creación de prototipos (por ejemplo, RepRap)
- Cortadoras laser
- Máquinas de recoger y colocar
- Actuadores lineales
- Unidades de disco duro

AG Electrónica SAPI de CV
República de El Salvador 20 Piso 2, Centro
Histórico, Centro, 06000 Ciudad de México,
CDMX
Teléfono: 55 5130 7210

Realizó

Adrián Jesús Beltrán Cruz

Revisó

Ing. Jesús Daniel Ibarra Noguez

Fecha

05/07/2024

